

DEVOIR SURVEILLE 1

M A T H S



Le détail et la qualité du Français de vos réponses comptent !!

Exercice 1 :

1) Soient les matrices $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 4 & 6 & -3 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 5 & 4 & 3 \\ 2 & 4 & 0 \end{pmatrix}$, $C = \begin{pmatrix} -3 & -2 & -3 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}$

Déterminer s'ils existent des réels x et y de sorte que $xA + yB = C$.

2) Soient A, B des matrices de taille n . Développer et simplifier l'expression suivante :

$$S = (2A)(3B) - (A + 2B)^2 + (A - B)(A + B)$$

Exercice 2 :

Déterminer l'inverse de la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

Exercice 3 :

On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$

1) Déterminer la matrice B et le réel a tels que $A = aI_3 + B$

2) Calculer B^3

3) En déduire la forme générale de A^n en fonction de I_3 , B et B^2 .

4) Ecrire la matrice A^n en fonction de $n \in \mathbb{N}$

Exercice 4 :

On considère les matrices $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

1) Montrer que $A^3 - A^2 - A + I_3 = 0_3$

2) En déduire que A est inversible (justifier proprement) et une expression de A^{-1} en fonction de A .

3) Calculer A^{-1}

Exercice 5 :

- 1) Soit la droite (D) d'équations paramétriques : $\begin{cases} x = 2 - t \\ y = 3 + 2t \\ z = -1 + t \end{cases}$ et les points

$A(1; 5; 0)$ et $B(2; -1; 1)$.

a) Les points A et B appartiennent-ils à la droite (D) ?

b) Déterminer une représentation paramétrique de la droite (D') passant par B et parallèle à la droite (D) .


- 2) Déterminer un système d'équations paramétriques du plan P passant par

$C(0; -5; 1)$ et de vecteurs directeurs : $\vec{u} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$

- 3) Déterminer les coordonnées du point d'intersection I de la droite (D) de vecteur directeur $\vec{w} \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix}$ passant par $D(-1; 2; 1)$ et du plan P .

- 4) On donne la droite de l'espace : $(\Delta): \begin{cases} x = 1 + t \\ y = 2 - t \\ z = 3 + t \end{cases}$

Déterminer les coordonnées du point d'intersection (s'il existe) de (D) et (Δ)



Dijds
Fabien
A2

DS n°1 Mathématiques

01/10/22

note:

observations:

Excellent

24/25

Exercice 1: 4/5

$$1) A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 4 & 6 & -3 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 5 & 4 & 3 \\ 2 & 4 & 0 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} -3 & -2 & -3 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

Déterminer s'il existe des réels x et y tels que $xA + yB = C$
revient à résoudre ce système:

$$\begin{cases} x + 5y = -3 \\ 2x + 4y = -2 \\ -3x + 3y = -3 \\ 4x + 2y = 0 \\ 6x + 4y = -1 \\ -3x = -1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{3} \\ y = -\frac{2}{3} \\ y = -\frac{2}{3} \\ y = -\frac{2}{3} \\ y = -\frac{2}{3} \\ y = -\frac{3}{4} \end{cases}$$

2,5

On se rend compte qu'il y a une incohérence car y ne peut pas valoir $-\frac{2}{3}$ et $-\frac{3}{4}$ en même temps donc il n'existe pas de réels x et y tels que $xA + yB = C$

$$\begin{aligned} 2) \quad S &= (2A)(3B) - (A + 2B)^2 + (A - B)(A + B) \\ &= 6 + 2B + 3A + AB - A^2 - 2AB - 2BA - B^2 + A^2 + AB - BA - B^2 \\ &= 3A + 2B + 4AB + BA + 6 \\ &\quad 5AB - 3BA - 3B^2 \end{aligned}$$

1,5

①

Exercice 2:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Le but est de calculer A^{-1} si cette matrice existe. Pour cela, utilisons le pivot de Gauss.

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$L_3 - L_1 \quad \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$L_3 - L_2 \quad \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & -1 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

$$-\frac{1}{2}L_3 \quad \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{array} \right)$$

$$\begin{array}{l} L_1 - L_3 \\ L_2 - L_3 \end{array} \quad \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{array} \right)$$

On a donc $A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$

3/3

Vérifions ce résultat, pour cela calculons $A \times A^{-1}$ et vérifions si ce produit est bien égal à I_3

$$A \times A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

La vérification semble correcte.

Exercice 3:

6/6

$$1) A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

Il semble que $A = aI_3 + B$ pour $a = 5$

$$\text{et } B = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

1

2) Calcul de B^3 :

$$B^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$B^3 = B \times B^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

1

3) $A = 5I_3 + B$

$$\begin{aligned} \text{Donc } A^m &= (5I_3 + B)^m \\ &= (B + 5I_3)^m \end{aligned}$$

3

$$\text{Donc } A^m = \binom{m}{0} B^0 (5I_3)^m + \binom{m}{1} B^1 (5I_3)^{m-1} + \binom{m}{2} B^2 (5I_3)^{m-2}$$

$$\text{car } B^3 = 0 \text{ donc } B^m = 0 \text{ pour } m \geq 3 \text{ car } B^m = B^{m-3} \times B^3.$$

$$\text{Ainsi } A^m = 5^m I_3 + m B \times 5^{m-1} I_3 + \frac{m(m-1)}{2} B^2 \times 5^{m-2} \times I_3$$

$$A^m = 5^m I_3 + m 5^{m-1} B + \frac{m(m-1)}{2} \times 5^{m-2} B^2 \quad 2$$

↳ Ainsi A^m s'écrit :

$$A^m = \begin{pmatrix} 5^m & 2m \times 5^{m-1} & m 5^{m-1} + 2m(m-1) \times 5^{m-2} \\ 0 & 5^m & 2m \times 5^{m-1} \\ 0 & 0 & 5^m \end{pmatrix} \quad 2$$

Exercice 4 : (5/5)

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$A^2 = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ -2 & 3 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A^3 = \begin{pmatrix} -2 & 3 & 0 \\ -3 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

④

Exercice 4:

$$A^3 - A^2 - A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \quad 2$$

Donc $A^3 - A^2 - A + I_3 = O_3$

2) On a $A^3 - A^2 - A + I_3 = O_3$

soit $A(A^2 - A - I) = -I_3$

$$A(-A^2 + A + I_3) = -I_3 \quad 2$$

or la seule matrice qui multiplié par A donne I_3 est la matrice inverse de A : A^{-1} .

On en déduit que A est inversible et que $A^{-1} = -A^2 + A + I_3$

3) calculons A^{-1} :

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & -1 \end{pmatrix} \quad 1$$

Vérifions si $A \times A^{-1} = I_3$

$$A \times A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Donc il semble que la matrice A^{-1} soit correcte.

Exercice 5: (6/6)

1) a) Vérifions si a et b appartiennent à (D).

$$a(1; 5; 0) \text{ et } b(2; -1; 1)$$

Pour cela posons:

$$\begin{cases} 1 = 2 - t \\ 5 = 3 + 2t \\ 0 = -1 + t \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2 = 2 - t \\ -1 = 3 + 2t \\ 1 = -1 + t \end{cases}$$

$$\begin{cases} t = 1 \\ t = 1 \\ t = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} t = 0 \\ t = -2 \\ t = 2 \end{cases}$$

cela semble correct donc $a \in (D)$

Les coordonnées du point b ne correspondent pas avec l'équation paramétrique de (D) donc $b \notin (D)$.

b) La droite (D') est parallèle à (D); son vecteur directeur est donc le même que celui de (D).

Soit $\vec{v}(-1; 2; 1)$. De plus (D') passe par B.

Une représentation paramétrique de (D') est donc:

$$\begin{cases} x = 2 - t \\ y = -1 + 2t \\ z = 1 + t \end{cases}$$

2) P passe par $C(0; -5; 1)$ et a pour vecteurs directeurs

$$\vec{u} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Une représentation paramétrique de P est alors:

$$\begin{cases} x = -2\lambda + t \\ y = -5 + \lambda \\ z = 1 + 2t \end{cases}$$

$$\text{2) (D) } \begin{cases} x = 2k - 1 \\ y = -3k + 2 \\ z = 5k + 1 \end{cases}$$

Trouver I revient à résoudre le système suivant:

$$\begin{cases} 2k - 1 = -2\lambda + t \\ -3k + 2 = -5 + \lambda \\ 5k + 1 = 1 + 2t \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 2k + 2\lambda - t = 1 \\ \lambda = -3k + 7 \\ k = \frac{2}{5}t \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2k + 2\lambda - t = 1 \\ -3k - \lambda = -7 \\ 5k - 2t = 0 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} -4/5t + 2\lambda - t = 1 \\ \lambda = -6/5t + 7 \\ k = 2/5t \end{cases}$$

$$\begin{cases} 4/5 t - 12/5 t + 16 - t = 1 \\ \lambda = -6/5 t + 7 \\ k = 2/5 t \end{cases}$$

$$\begin{cases} -\frac{13}{5} t = -13 \\ \lambda = -6/5 t + 7 \\ k = 2/5 t \end{cases}$$

$$\begin{cases} t = 5 \\ \lambda = 1 \\ k = 2 \end{cases}$$

Ainsi (D) et P se croise lorsque $t = 6/5$; $\lambda = -6/5$ et $k = -8/5$
remplaçons k par sa valeur dans l'équation paramétrique de (D)

$$\begin{cases} x = -1 + 4 \\ y = 2 - 6 \\ z = 1 + 10 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 3 \\ y = -4 \\ z = 11 \end{cases} \quad 2$$

Ainsi le point d'intersection I a pour coordonnées
(3 ; -4 ; 11)

Exercice 5:

$$1) (\Delta) : \begin{cases} x = 1 + t \\ y = 2 - t \\ z = 3 + t \end{cases}$$

$$(D) : \begin{cases} x = -1 + 2k \\ y = 2 - 3k \\ z = 1 + 5k \end{cases}$$

S'il existe un point d'intersection alors le système suivant possède une solution:

$$\begin{cases} 1+t = -1+2k \\ 2-t = 2-3k \\ 3+t = 1+5k \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} t = 2k-2 \\ t = 3k \\ t = 5k-2 \end{cases} \quad \text{✓}$$

Or ici on a $t = 2k-2 = 5k-2$

donc $2k = 5k$ soit $k = 0$ or puisque $t = 3k$ alors $t = 0$

or $t = 2k-2 = -2$ si $k = 0$ donc le système n'a pas de solution. Cela signifie que (Δ) et (D) ne se croisent pas, elles sont donc parallèles ou non-coplanaires. Ici, les vecteurs directeurs de (D) et de (Δ) ne sont pas colinéaires donc (D) et (Δ) ne sont pas coplanaires.